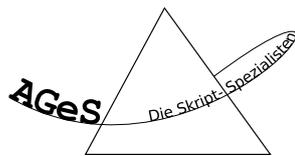


# Experimentalphysik II

(Kompendium)

Herausgegeben von



Jeffrey Kelling  
Felix Lemke  
Stefan Majewsky

Stand: 23. Oktober 2008

# Inhaltsverzeichnis

<b>Elektrizität und Magnetismus</b>	<b>3</b>
Elektrisches Feld	
Magnetisches Feld	
Maxwell'sche Gleichungen	
Elektrischer Dipol	
Magnetischer Dipol	
<b>Elektronik und elektromagnetische Wellen</b>	<b>4</b>
Stromkreise	
Selbst- und Gegeninduktion	
Elektromagnetische Wellen	
Energietransport bei elektromagnetischen Wellen	
Elektromagnetische Wellen an Grenzschichten	
<b>Geometrische Optik</b>	<b>5</b>
Bezeichnungen	
Spiegel	
Kugelflächen	
Linsen	
<b>Spezielle Relativitätstheorie siehe Kompendium „Theoretische Mechanik“.</b>	

## Elektrisches Feld

- Coulomb-Kraft:  $\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q_1 Q_2}{r^2} \cdot \vec{e}_r$
- Feld einer Punktladung:  $\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{Q}{r^2} \cdot \vec{e}_r$ , allgemein:  $\vec{F} = q\vec{E}$

Integralform	Differentielle Form
$\epsilon_0 \oiint \vec{E} d\vec{A} = Q_{\text{frei}} + Q_{\text{geb}}$	$\epsilon_0 \operatorname{div} \vec{E} = \rho_{\text{frei}} + \rho_{\text{geb}}$
$\oiint \vec{D} d\vec{A} = Q_{\text{frei}}$	$\operatorname{div} \vec{D} = \rho_{\text{frei}}$
$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$	$\operatorname{div} \vec{P} = -\rho_{\text{geb}}$
$\vec{P} = \chi_e \epsilon_0 \vec{E} \Rightarrow \vec{D} = (1 + \chi_e) \epsilon_0 \vec{E} \equiv \epsilon_r \epsilon_0 \vec{E}$	

- Superpositionsgesetz:  $\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dQ' \cdot (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$  (Ladungen an Orten  $\vec{r}'$ )
- Energiedichte:  $w = \frac{dW}{dV} = \frac{1}{2} \vec{E} \vec{D} = \frac{1}{2} \epsilon_r \epsilon_0 \vec{E}^2$

## Magnetisches Feld

- Lorentz-Kraft:  $F = q \cdot \vec{v} \times \vec{B} = I \cdot \vec{l} \times \vec{B}$

Integralform	Differentielle Form
$\oint \vec{B} d\vec{r} = \mu_0 \left( I_{\text{frei}} + I_{\text{geb}} + \frac{d}{dt} \oiint \vec{D} d\vec{A} \right)$	$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \left( \vec{J}_{\text{frei}} + \vec{J}_{\text{geb}} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right)$
$\oint \vec{H} d\vec{r} = I_{\text{frei}} + \frac{d}{dt} \oiint \vec{D} d\vec{A}$	$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{J}_{\text{frei}} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$
$\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M}) = \mu_0 \vec{H} + \vec{J}$	$\operatorname{rot} \vec{M} = \vec{J}_{\text{geb}}$ und $\operatorname{rot} \vec{J} = \mu_0 \vec{J}_{\text{geb}}$
$\vec{M} = \chi_m \vec{H} \Rightarrow \vec{B} = (1 + \chi_m) \mu_0 \vec{H} \equiv \mu_r \mu_0 \vec{H}$	

- Biot-Savart-Gesetz:  $\vec{H}(\vec{r}) = \frac{I}{4\pi} \int \frac{d\vec{r}' \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$  (Stromfluss an Orten  $\vec{r}'$ )
- Energiedichte:  $w = \frac{dW}{dV} = \frac{1}{2} \vec{H} \vec{B} = \frac{1}{2} \frac{\vec{B}^2}{\mu_r \mu_0}$

## Maxwell'sche Gleichungen

	Integralform	Differentielle Form
1. Gleichung	$\oiint \vec{D} d\vec{A} = Q$	$\operatorname{div} \vec{D} = \rho$
2. Gleichung	$\oiint \vec{B} d\vec{A} = 0$	$\operatorname{div} \vec{B} = 0$
3. Gleichung	$\oint \vec{E} d\vec{r} = -\frac{d}{dt} \oiint \vec{B} d\vec{A}$	$\operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
4. Gleichung	$\oint \vec{H} d\vec{r} = I + \frac{d}{dt} \oiint \vec{D} d\vec{A}$	$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

## Elektrischer Dipol

- System aus zwei Ladungen  $+Q$  und  $-Q$  mit Abstand  $\vec{L}$  (von der negativen zur positiven Ladung gerichtet)
- Dipolmoment:  $\vec{p} = Q \cdot \vec{L}$ , Feld:  $\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^3} [3(\vec{p} \vec{e}_r) \vec{e}_r - \vec{p}]$
- Drehmoment:  $\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E}$ , potentielle Energie:  $E_{\text{pot}} = -\vec{p} \cdot \vec{E}$

## Magnetischer Dipol

- stromdurchflossene Leiterschleife (Richtung der umschlossenen Fläche  $\vec{A}$  aus  $I$  durch Schraubenregel)
- Dipolmoment:  $\vec{m} = I \cdot \vec{A}$ , Drehmoment:  $\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B}$ , potentielle Energie:  $E_{\text{pot}} = -\vec{m} \cdot \vec{B}$

## Stromkreise

- elektrische Spannung:  $U = \int \vec{E} d\vec{r} = \Delta\varphi$  (Potentialdifferenz), analog magnetische Spannung:  $\Theta = \int \vec{B} d\vec{r}$
- Ohm'sches Gesetz:  $\vec{j} = \sigma \vec{E}$ , Kontinuitätsgleichung:  $\text{div } \vec{j} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$
- Kirchhoffsche Regeln: In einem Knoten ist  $\sum I = 0$ , in einer Masche ist  $\sum U = 0$ .
- elektrischer Widerstand:  $\widetilde{Z}_R = R = \frac{U}{I} = \frac{l}{\sigma} \cdot \frac{l}{A} \equiv \rho \cdot \frac{l}{A}$
- Kapazität eines Kondensators:  $Q = C \cdot U$ , kapazitiver Widerstand:  $\widetilde{Z}_C = \frac{1}{i\omega C} = -\frac{i}{\omega C}$
- Induktivität einer Spule:  $U = L \cdot \frac{dI}{dt}$ , induktiver Widerstand:  $\widetilde{Z}_L = i\omega L$
- Transformator:  $\frac{U_{02}}{U_{01}} = -\frac{N_2}{N_1}$  (unbelastet),  $\left| \frac{I_2}{I_1} \right| = \frac{N_1}{N_2}$  (belastet)

## Selbst- und Gegeninduktion

- Lenz'sche Regel: Ein Induktionsstrom ist so gerichtet, dass er seiner Ursache entgegenwirkt.
- Selbstinduktion:  $\Phi_B = \iint \vec{B} d\vec{A} = LI$
- Gegeninduktion:  $\Phi_2 = \iint \vec{B} d\vec{A} = M_{21}I_1$ , Symmetrie:  $M_{12} = M_{21}$

## Elektromagnetische Wellen

Im Folgenden sei  $\rho = 0$  und  $\vec{j} = 0$  (keine freien Ladungen und Ströme).

- Wellengleichung:  $\vec{E} = \vec{E}_0 \cdot \sin(\omega \cdot t \mp \vec{k} \cdot \vec{r} - \alpha)$ ,  $\vec{B} = \frac{1}{\omega} (\vec{k} \times \vec{E}) = \vec{B}_0 \cdot \sin(\omega \cdot t \mp \vec{k} \cdot \vec{r} - \alpha)$
- Kreisfrequenz:  $\omega = 2\pi f$ , Wellenzahl:  $|\vec{k}| = \frac{2\pi}{\lambda}$  (zeigt in entgegen Ausbreitungsrichtung)
- Ausbreitungsgeschwindigkeit:  $c = \frac{\omega}{k} = \lambda f = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_r \varepsilon_0 \mu_r \mu_0}} = \frac{c_0}{\sqrt{\varepsilon_r \mu_r}}$

## Energietransport bei elektromagnetischen Wellen

- Energiedichte einer Komponente:  $w_{\text{el}} = w_{\text{magn}} = \frac{1}{2} \varepsilon_r \varepsilon_0 E^2 = \frac{1}{2} \frac{E^2}{c^2 \mu_r \mu_0} = \frac{1}{2} \frac{B^2}{\mu_r \mu_0}$
- Gesamtenergiedichte:  $w = \varepsilon_r \varepsilon_0 E^2 = \frac{B^2}{\mu_r \mu_0}$
- Energiestromdichte, Intensität:  $I = \frac{d}{dA} \frac{dW}{dt} = cw = c\varepsilon_r \varepsilon_0 E^2 = \frac{EB}{\mu_r \mu_0}$
- Poyntingvektor:  $\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H}$ ,  $|\vec{S}| = I$
- Energiestrom, Leistung:  $P = \iint \vec{S} d\vec{A}$ , Joule'sche Verlustleistung:  $P_{\text{Joule}} = \iiint \frac{j^2}{\sigma} dV$
- Strahlungsdruck:  $p_s = \frac{d}{dA} \frac{dp}{dt} = \frac{d}{dA} \frac{d}{dt} \left( \frac{W}{c} \right) = \frac{I}{c} = \frac{|\vec{S}|}{c} = \varepsilon_r \varepsilon_0 E^2 = \frac{B^2}{\mu_r \mu_0}$
- Leistungsbilanz:  $P + \frac{dW}{dt} + P_{\text{Joule}} = 0$

## Elektromagnetische Wellen an Grenzschichten

- Brechzahl eines Mediums:  $n = \frac{c_0}{c} = \sqrt{\varepsilon_r \mu_r}$

Eine in  $n_1$  an eine Grenzschicht zu  $n_2$  nahende Welle 1 wird zu einem Teil (2) reflektiert und geht zu einem Teil (3) durch.

- Reflexionskoeffizient  $R = \frac{E_2}{E_1} = \frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2}$ , Transmissionskoeffizient  $T = \frac{E_3}{E_1} = \frac{2n_1}{n_1 + n_2}$
- Reflexionsvermögen  $\rho = \frac{I_2}{I_1} = \left( \frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2} \right)^2$ , Transmissionsvermögen  $\sigma = \frac{I_3}{I_1} = \frac{4n_1 n_2}{n_1 + n_2}$

## Bezeichnungen

- Gegenstand der Höhe  $G$  bei  $g$ , Bild der Höhe  $B$  bei  $b$
- Brennweite:  $f$ , Gegenstandsweite:  $x = g - f$ , Bildweite:  $x' = b - f$

## Spiegel

- Brennweite  $f = \left| \frac{r}{2} \right|$ , Abbildungsgleichungen:  $\frac{1}{g} + \frac{1}{b} = \frac{1}{f}$  und  $xx' = f^2$ , Abbildungsmaßstab:  $\beta = \frac{B}{G} = -\frac{b}{g}$
- Vorzeichenkonvention: positiv = vor dem Spiegel ( $b, g, r$ ) bzw. aufrecht ( $B, G$ )
- Hohlspiegel:  $r > 0$  und  $F$  vor dem Spiegel, Wölbspiegel:  $r < 0$  und  $F$  hinter dem Spiegel
- Bildkonstruktion:
  - Paraxialstrahlen werden zu Brennpunktstrahlen und umgekehrt
  - Radialstrahlen (durch den Wölbungsmittelpunkt) werden in sich reflektiert
  - Zentralstrahlen (in den Schnittpunkt des Spiegels mit der optischen Achse) werden normal reflektiert

## Kugeloberflächen

Auf der Seite des Gegenstandes sei ein Medium mit der Brechzahl  $n_g$ , gegenüber ein Medium mit  $n_b$ .

- Abbildungsgleichung:  $\frac{n_g}{g} + \frac{n_b}{b} = \frac{n_b - n_g}{r}$ , Abbildungsmaßstab:  $\beta = \frac{B}{G} = -\frac{n_g}{n_b} \cdot \frac{b}{g}$
- Vorzeichenkonvention:  $g$  ist positiv auf der Seite des Mediums  $n_g$ ,  $b$  auf der Seite des Mediums  $n_b$ .  $r$  ist positiv, wenn die Kugeloberfläche vom Gegenstand weg gewölbt ist, sonst negativ.

## Linsen

- Abbildungsgleichungen und Abbildungsmaßstab wie bei Spiegeln
- Vorzeichenkonvention:  $b$  ist dort positiv, wo  $g$  negativ ist und umgekehrt
- Sammellinsen:  $F$  auf der Seite des Gegenstandes,  $F'$  auf der Seite des Bildes
- Zerstreuungslinsen:  $F$  auf der Seite des Bildes,  $F'$  auf der Seite des Gegenstandes
- Bildkonstruktion:
  - Paraxialstrahlen werden zu Brennpunktstrahlen in  $F'$
  - Brennpunktstrahlen in  $F$  werden zu Paraxialstrahlen
  - Zentralstrahlen werden nicht gebrochen
- Brechung eines beliebigen, von der Gegenstandsseite kommenden Strahles:
  - Hilfsstrahl: parallel zum Ausgangsstrahl, durch  $F$
  - Hilfsstrahl wird zu Paraxialstrahl gebrochen, diesen verlängern zur Brennebene von  $F'$
  - Schnitt des Hilfsstrahles mit der Brennebene von  $F'$  verlängern zum Einfallspunkt des Ausgangsstrahls in die Linse; dies ist der ausfallende Strahl